



## IL RETTORE

- Vista la Legge 9 maggio 1989, n. 168;
- vista la Legge del 7 agosto 1990, n. 241 e ss. mm.ii.;
- visto il Decreto legislativo del 30 marzo 2001, n. 165 e ss. mm. ii.;
- visto il vigente Statuto dell'Università degli Studi di Catania;
- visto il vigente Regolamento di Ateneo;
- vista la Legge del 30 dicembre 2010, n. 240 e in particolare l'art. 22 recante la nuova disciplina degli assegni di ricerca;
- visto il Regolamento per il conferimento degli assegni di collaborazione alla ricerca modificato con D.R. n. 3391, del 4 ottobre 2021;
- visto il D.M. del 18 marzo 2005, pubblicato nella Gazzetta Ufficiale del 5 aprile 2005 n. 78, di rideterminazione e aggiornamento dei settori scientifici disciplinari e il D.M. n. 855, del 30 ottobre 2015 di rideterminazione dei settori concorsuali;
- visti i DD.RR. n. 2961, dell'8 ottobre 2019 e n. 3412, del 5 novembre 2019 che attribuiscono al Prof. Salvatore Baglio, delegato alla Ricerca dell'Ateneo, la delega alla firma dei relativi atti e provvedimenti;
- visto il D.R. n. 3527 del 26 agosto 2024, pubblicato all'Albo *on-line* sul sito web d'Ateneo in pari data, con il quale è stata indetta la selezione pubblica, per titoli e colloquio, degli aspiranti al conferimento di un assegno per la collaborazione ad attività di ricerca ai sensi dell'art. 1, punto 2, lettera b) del suddetto regolamento per il conferimento degli assegni di ricerca, per il settore concorsuale 09/G1 "Automatica" (GSD: 09/IINF-04 "Automatica"), per il settore scientifico-disciplinare ING-INF/04 "Automatica" (IINF-04/A "Automatica"), della durata di un anno (rinnovabile), dal titolo: "Sistemi di controllo innovativi per deambulatori smart" - Dipartimento di Ingegneria Elettrica, Elettronica e Informatica - Responsabile Scientifico Prof. Giovanni Muscato;
- visto che il suddetto assegno di ricerca grava in quota parte sul finanziamento del sopracitato progetto di ricerca "**PRIN 2022 PNRR - EasyWalk**", codice cinca identificativo del progetto P2022XJ7TE, CUP E53D23016410001, di cui è Responsabile scientifico il Prof. Giovanni Muscato, e in quota parte sulle spese generali dello stesso progetto di ricerca "**PRIN 2022 PNRR - EasyWalk**", di cui è Responsabile scientifico lo stesso Prof. Giovanni Muscato;
- vista la delibera del Consiglio di Dipartimento di Ingegneria Elettrica, Elettronica e Informatica del 16 settembre 2024, acquisita al protocollo di Ateneo al n. 312441 in data 20 settembre 2024, con la quale è stata ratificata la precisazione relativamente al titolo della ricerca corretto, da considerare, come di seguito riportato: "Sistemi di controllo innovativi per deambulatori smart", ed è stata altresì ratificata l'indicazione della copertura finanziaria delle mensilità dell'assegno di ricerca che eccedono la scadenza del sopracitato progetto di ricerca "**EasyWalk: An Intelligent Social Walker for active living**", che graveranno sulle spese generali dello stesso progetto "**EasyWalk**", giusta nota del Direttore del Dipartimento di Ingegneria Elettrica, Elettronica e Informatica del 9 agosto 2024, prot. n. 289370;
- vista la nota del Direttore del Dipartimento di Ingegneria Elettrica, Elettronica e Informatica del 17 settembre 2024, prot. n. 310462, con la quale ha nominato i componenti della Commissione giudicatrice della selezione in oggetto, dichiarando che tale nomina verrà portata a ratifica alla prossima seduta del Consiglio di Dipartimento;
- vista la nota del Direttore del Dipartimento di Ingegneria Elettrica, Elettronica e Informatica, del 10 ottobre 2024, prot. n. 324850, con la quale sono stati trasmessi gli atti della selezione pubblica sopra citata;
- visti gli atti concorsuali ed accertatane la regolarità formale da parte degli uffici preposti;

## DECRETA


Art. 1 – Per il conferimento di un assegno per la collaborazione ad attività di ricerca per il settore concorsuale 09/G1 “Automatica” (GSD: 09/IINF-04 “Automatica”), settore scientifico-disciplinare ING-INF/04 “Automatica” (IINF-04/A “Automatica”), della durata di un anno (rinnovabile), dal titolo: “Sistemi di controllo innovativi per deambulatori smart”, Dipartimento di Ingegneria Elettrica, Elettronica e Informatica, di cui è Responsabile Scientifico il Prof. Giovanni Muscato, da far gravare in quota parte sul finanziamento del progetto di ricerca “**PRIN 2022 PNRR**”, dal titolo: “**EasyWalk: An Intelligent Social Walker for active living**”, codice cinca identificativo del progetto P2022XJ7TE, CUP E53D23016410001, di cui è Responsabile scientifico, per l’Ateneo di Catania, il Prof. Giovanni Muscato, e in quota parte sulle spese generali dello stesso progetto di ricerca “**PRIN 2022 PNRR – EasyWalk**”, bandito con D.R. n. 3527 del 26 agosto 2024, in premessa citato, è emanata la seguente graduatoria generale di merito di coloro che hanno riportato un punteggio complessivo di almeno 65 punti:

1. dott. Muhammad ISHAQ totale punti: 75,5/100


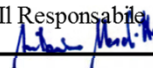
Art. 2 – Il dott. Muhammad ISHAQ, è dichiarato vincitore della selezione medesima, sotto condizione del possesso dei requisiti richiesti dal bando di selezione citato in premessa.

Il presente provvedimento sarà reso pubblico mediante affissione all’Albo *on-line* sul sito web di Ateneo. I termini per le eventuali impugnative decorrono dalla data di pubblicazione.

Catania, 15/10/2024

 UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI CATANIA Protocollo Generale
15/10/2024
Prot. .... 327846 ..... Tit. III Cl. 12
Rep. Decreti ..... 4355 .....

**PER IL RETTORE**  
**Il Delegato alla Ricerca**  
**Prof. Salvatore Baglio**

 UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI CATANIA Protocollo Generale - Albo Ufficiale
Albo n. .... 1730 ..... Prot. .... 327848 .....
Il presente documento è stato affisso all'Albo Ufficiale d'Ateneo dal ...15/10/2024... al ...14/11/2024...
Il Responsabile 

msg